PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

03-116109

(43)Date of publication of application: 17.05.1991

(51)Int.CI.

G02B 13/18 G02B 13/24

(21)Application number : 01-254806

(71)Applicant: HOYA CORP

(22)Date of filing:

29.09.1989 (72)Inventor: ISHIBAI ISAO

KOYANAGI HIDEAKI

OOTSU HITONOBU

(54) ASPHERICAL LENS SYSTEM OF TWO-GROUP, TWO-ELEMENT CONSTITUTION

(57)Abstract:

PURPOSE: To compensate a spherical aberration and an off-axis aberration excellently by providing a 1st and a 2nd lens with ≥1 rotationally symmetrical aspherical surfaces and specifying the effective surfaces of the 1st and 2nd surfaces of the 1st lens.

CONSTITUTION: The 1st and 2nd lenses L1 and L2 have the rotationally symmetrical aspherical surfaces, and at least effective surfaces of a 1st and 2nd surfaces 1, 2 of the 1st lens L1 are shown by inequations I and II; when the 1st and 2nd lenses L1 and L2 have the same refractive index, the conditions shown by inequalities III – VI are satisfied. In the equations I and II, Z1 and Z2 are the distances from a point on the vertex contact plane of the 1st surface 1 and 2nd surface 2 to points on the 1st surface 1 and 2nd surface 2 in the direction of the optical axis at height (y) from the optical axis, C1 and C2 the curvature values of the aspherical surface vertexes of the 1st surface 1 and 2nd surface 2, K1 and K2 the conic constants E1 – H1 of the 1st surface 1 and 2nd surface 2, and E2 – H2 the coefficient of asymmetrical

$$Z_{*} = \frac{C_{*}y^{*}}{1 + \sqrt{1 - (1 + K_{*})} C_{*}(y^{*} + E_{*}y^{*})}$$

$$= F_{*}y^{*} + G_{*}y^{*} + H_{*}y^{**} + \dots$$

$$Z_{*} = \frac{C_{*}y^{*}}{1 + \sqrt{1 - (1 + K_{*})} C_{*}^{*}y^{*}} + E_{*}y^{*}}$$

$$+ F_{*}y^{*} + G_{*}y^{*} + H_{*}y^{**} + \dots$$

$$0.2 = \frac{F_{*}/Y^{*}}{2 / (2 - 1)^{2}} < 0.5 \quad \emptyset$$

$$1.2 < f_{*}/Y = f_{*}/Y = f_{*}/Y$$

$$0.3 < D/Y = f_{*}/Y = f_{*}/Y = f_{*}/Y$$

$$0.3 < D/Y = f_{*}/Y = f$$

surfaces of 4th - 10th order of the 1st surface 1 and 2nd surface 2. In the inequalities III - VI, r1 and r2 are the radii of curvature of the aspherical surface vertexes of the 1st surface 1 and 2nd surface 2, (n) the refractive index of the 1st lens 1, (f) the composite focal length of the whole lens system, f1 the focal length of the 1st lens itself, and D the overall length of the lens system. Thus, excellent compensation is performed.

LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

⑩ 日本国特許庁(JP)

① 特許出願公開

◎ 公 開 特 許 公 報 (A) 平3−116109

fint, Cl. 5

識別記号 庁内整理番号

❸公開 平成3年(1991)5月17日

G 02 B 13/18 13/24 8106-2H 8106-2H

審査請求 未請求 請求項の数 1 (全20頁)

50発明の名称 2 群

70発明者

2群2枚構成の非球面レンズ系

②特 願 平1-254806

人宜

②出 願 平1(1989)9月29日

0分 明 者 石 灰 勲 夫0分 明 者 小 柳 秀 昭

大 津

東京都新宿区中落合2丁目7番5号 ホーヤ株式会社内 東京都新宿区中落合2丁目7番5号 ホーヤ株式会社内

東京都新宿区中落合2丁目7番5号 ホーヤ株式会社内東京都新宿区中落合2丁目7番5号 ホーヤ株式会社内

東京都新宿区中落合2丁目7番5号

⑦出 願 人 ホーヤ株式会社 東京②代 理 人 弁理士 真田 修治

明 和 存

1. 発明の名称 2群2枚構成の非球面レンズ系

2. 特許請求の範囲

(1) 物体側より順に、凸面を物体側に向けた正の単メニスカスレンズから成る第1レンズと、少なくともレンズの有効面が上記第1レンズの有効面は上記第1レンズで且つ凸面を像側に向けて上記第1レンズと数りを挟んで配置とレンズと、から成る2群2枚線成の対称レンズは系であって、上記第1レンズおよび第2世の少なくともその有効面が、それぞれ、

$$Z_{1} = \frac{C_{1} y^{4}}{1 + \sqrt{1 - (1 + K_{1}) C_{1}^{2} y^{2}}} + E_{1} y^{4}$$
$$+ F_{1} y^{4} + G_{1} y^{4} + H_{1} y^{14} + \cdots$$

$$Z_{\bullet} = \frac{C_{\bullet} y^{1}}{1 + \sqrt{1 - (1 + K_{\bullet}) C_{\bullet}^{1} y^{2}}} + E_{\bullet} y^{\bullet} + F_{\bullet} y^{\bullet} + G_{\bullet} y^{\bullet} + H_{\bullet} y^{10} + \cdots$$

但し、

2、:光輪からyの高さにおける、第1面の頂 点接平面上の点から第1面上の点までの 光輪方向の距離

2。: 光輪からyの高さにおける、第2面の頂 点接平面上の点から第2面上の点までの 光輪方向の距離

C. : 第1面の非球面頂点の曲率

C: 第2面の非球面頂点の曲率

K: 第1面の円載定数

K: 第2面の円錐定数

E: ~H: 第1面の4次から10次までの非 除所係数

E. ~H. : 第2面の4次から10次までの非 球面係数

にて表現される回転対称非球面として形成され、 上記第1レンズと第2レンズは、関一の屈折率を 有するものとしたときに、

①
$$0.25 < \frac{r_1/r_2}{n/(n-1)} < 0.5$$

2 1.2 < f , / f < 1.8

3 0.3 < D / f < 0.6

40 1.0 < K.

但し、

r,: 第1面の非 面頂点の曲率半径

ra: 第2面の非球面頂点の曲率半径

n :第1レンズの屈折率

f : レンズ系全体の合成焦点距離

1、: 第1 レンズの単体の焦点距離

D : レンズ系の全長

なる諸条件を満足するように構成したことを特 散とする2群2枚構成の非球面レンズ系。

3.発明の詳細な説明

〔産業上の利用分野〕

本発明は、例えばパーコードをCCD(電荷結合素子)センサー上に結像させるパーコード・リーダ光学系に使用して好適な、2群2枚構成の非球面レンズ系に関する。

〔従来の技術〕

レンズ系を用いてパーコードをCCDセンサー 上に輸小的に結像させる走査方式において、1ビット14μmのCCDを使用する場合には、12

球面収差および輪外の収差が良好に補正され、且 つ、パーコードの両端近傍に対する光量不足を最 小限に留めるべく100%の関口効率を有し、し かも、低コストを実現する上で有利な1種類のレ ンズから成る2群2枚構成の非球面レンズ系を提 供することを目的とする。

[課題を解決するための手段]

$$Z_1 = \frac{C_1 y^4}{1 + \sqrt{1 - (1 + K_1) C_1^2 y^2}} + E_1 y^4$$

$$+ F_1 y^4 + G_1 y^4 + H_1 y^4 + \cdots$$

1 p/mmに対し60%の解像力が要求される。 そのため、従来は、例えば3群3枚構成のトリ プレット型の球面レンズ系やそれ以上のレンズ枚

数から成るレンズ系を用いて、この要求を満たし ていた。

〔発明が解決しようとする課題〕

しかしながら、多数枚構成のレンズ系では、必要な種類数のレンズを製作し、しかも、それらを精度良く截開に租入れなければならないため、レンズや截開等を製作する際に高精度の加工を必要とするばかりか、租立時における偏心対策も必要になるなど、製造工数が著しく増大してコストの上昇を招くという欠点があった。

一方、コストの低減を目的とする場合には、1 種類のレンズから成る 2 群 2 枚構成の球面レンズ 系が考えられるが、この種の球面レンズ系では球 面収差を必要なだけ補正することが困難であり、 しかも、簡角を広げることができないという結果 を招くことになる。

本発明は、上記事情に鑑みてなされたもので、

$$Z_{*} = \frac{C_{*}y^{*}}{1 + \sqrt{1 - (1 + K_{*}) C_{*}^{2}y^{*}}} + E_{*}y^{*}$$
$$+ F_{*}y^{*} + G_{*}y^{*} + H_{*}y^{*} + \cdots$$

但し、

2、: 光輪からyの高さにおける、第1面の頂 点接平面上の点から第1面上の点までの 光軸方向の距離

2. : 光軸からyの高さにおける、第2面の頂 点接平面上の点から第2面上の点までの 光輪方向の距離

C: 第1面の非球面頂点の曲率

C。: 第2面の非球面頂点の曲率

K、: 第1面の円錐定数

K: 第2面の円錐定数

E. ~H. :第1面の4次から10次までの非 球面係数

E』〜H』:第2面の4次から10次までの非 球面係数

 Φ 0.25 < $\frac{r_1/r_2}{n/(n-1)}$ < 0.5

2 1.2 < f, / f < 1.8

© 0.3 < D/f < 0.6

♠ 1.0 < K.</p>

但し、

r. : 第1面の非球面頂点の曲率半径

r』:第2面の非球面頂点の曲率半径

n :第1レンズの屈折率

f :レンズ系全体の合成焦点距離

f、:第1レンズの単体の焦点距離

D : レンズ系の全長)

なる錯条件を調足するように構成したものであ ス.

(作用)

上記のように構成された非球面レンズ系は、2群2枚構成の回転対称非球面レンズ系において、少なくともレンズの有効面部が同一形状・同一屈折力の2つの単レンズを使用することにより製造コストを低減し、この2つの単レンズを絞りを挟んで配置することにより、ザイデル収差のうちの

て凸面に形成された第1面1と、この第1面1に 対して所定の軸上レンズ厚 d 、を隔てて位置する 像面偶に向けて凹面に形成された第2面2とは、 いずれも後述の各式・各条件を適たす回転対称非 球面として形成されている。

そして、この第1レンズ L, は、所定の軸上空 気間隔 d, を隔てて第3面を成す絞り3の前方位 置に配置されている。

一方、非球面レンズ系Lの後群を構成する第2レンズL。は、第1レンズL。と同一形状の正の単メニスカスレンズとして形成され、所定の輸上空気間隔 d 。 を隔てて、 較り3の後方位置に、 第1レンズL。 とは逆向きの状態で対称に配置されている。

すなわち、第2レンズ L。は、物体側に向けて 凹面の回転対称非球面に形成された第4面4と、 この第4面4に対して所定の軸上レンズ厚 d。 を 隔てて位置する像側に向けて凸面の回転対称非球 面に形成された第5面5とを有する正の単メニス カスレンズとして形成されている。 歪曲収差を充分に補正するようになし、さらに、 残りの諸収差、すなわち球面収差・コマ収差・非 点収差および像面海曲については、2つの単レン ズのそれぞれ少なくとも1つ以上の面を所定の条件を満たす回転対称非球面として形成することに より、各面の持つ非球面効果によってこれらの収 差の発生を最小限に抑えるようにしている。

(実放例)

以下、第1図に示す2群2枚構成の非球面レンズ系の光学系構成図に基づいて本発明を詳細に説明する。

本発明に係る非球面レンズ系Lは、紋り3を挟んで配置された各1枚の回転対称非球面レンズ L。およびL。から成る2群2枚のレンズ系として構成され、しかも、この2つの回転対称非球面 レンズL。・L。は、いずれも同一の光学材料を 用いた岡一形状のレンズとして形成されている。

この場合、非球面レンズ系Lの前群を構成する 第1レンズL, は、物体側に凸面を向けた正の単 メニスカスレンズとして形成され、物体側に向け

そして、第1レンズ L、と第2レンズ L。は、 上記したように少なくともその有効部分が同一形 状、 同一周折力を有するから、以下、第1レンズ L、を代表してその形状を説明すると、第1レン ズ L、の第1面1および第2面2は、それぞれ

$$Z_1 = \frac{C_1 y^2}{1 + \sqrt{1 - (1 + K_1) C_1^2 y^2}} + E_1 y^4$$

$$+ F_1 y^4 + G_1 y^4 + H_1 y^{14} + \cdots$$

$$Z_{*} = \frac{C_{*}y^{*}}{1 + \sqrt{1 - (1 + K_{*}) C_{*}^{*}y^{*}} + E_{*}y^{*}}$$
$$+ F_{*}y^{*} + G_{*}y^{*} + H_{*}y^{**} + \cdots$$

但し、

2、:光軸からyの高さにおける、第1面1の 頂点接平面上の点から当該第1面1上の 点までの光軸方向の距離

Z。: 光軸からyの高さにおける、第2面2の 頂点接平面上の点から当該第2面2上の 点までの光軸方向の距離

C: 第1面1の非球面頂点の曲率 (1/r;) C. : 第2面2の非球面頂点の曲率

 $(1/r_1)$

K、:第1面1の円額定数

K. : 第2面2の円額定数

E, ~H, : 第1面1の4次から10次までの

非球面係數

E. ~ H. : 第2面2の4次から10次までの

非球面係數

にて表現される回転対称非球面として形成されて

そして、第1レンズL、と第2レンズL、の届 折率が関一であるとしたときに、

$$0.25 < \frac{r_1/r_1}{n/(n-1)} < 0.5$$

- 0.1.2 < f./f < 1.8
- Ø 1.0 < k.

但し、

r、: 第1面1の非球面頂点の曲率半径

r.:第2面2の非球面頂点の曲率半径

n :第1レンズL』の息折率

にしたため、各収差が良好に補正された優れたバ ーコード・リーダ光学系を得ることができた。

この場合、①項の条件の上限を越えると、第1 レンズL、および第2レンズL。の第1面1と第 2 前 2 および第 4 面 4 と 第 5 面 5 との 曲率の 差が 小さくなり過ぎて、レンズの肉厚を大きくしない と所要の屈折力(パワー)を得ることができなく なる。しかも、レンズの肉犀の量の如何によって は、食のメニスカスレンズとなって正のパワーを 付与し得なくなる。

逆に、条件のの下限を下回ると、正のパワーは 得やすくなるが球面収差が著しく発生し、これを 非球面形状により補正しようとすると、非球面量 が大きくなり過ぎて、その精密な製造を困難にす るという欠点を招く。

また、②項の条件の上限を越えると、第1レン ズL、と第2レンズL。との間隔が挟くなり過ぎ てその間に絞り3を配置することができず、逆に、 条件のの下限を下凹ると、2つのレンズL。。

L。間の距離が長くなり且つレンズの有効役も大

f : 非球面レンズ系し全体の合成焦点距離

f、: 第1レンズL, の単体の焦点距離

D :非球面レンズ系しの全長

なる踏条件を満たすように構成されている。

なお、Gは、この非球面レンズ系もの結像位置 に配置されたCCDセンサー(図示せず)のカバ ーガラスで、精度のよい平行平面ガラス板から構 成されている。

このように、本発明では、2群2枚構成の回転 対称非球面レンズ系しにおいて、同一形状・同一 **紐折力の2つの単レンズし、、し、を使用するこ** とにより製造コストを低減し、この2つの単レン ズL、, L、を絞り3を挟んで配置することによ り、ザイデル収差のうちの歪曲収差を充分に補正 するようになし、さらに、残りの諸収差、すなわ ち球面収差、コマ収差、非点収差および像面荷曲 については、2つの単レンズL、, L。のそれぞ れ少なくとも1つ以上の面を回転対称非球面とし て形成することにより、各面の持つ非球面効果に よってこれらの収差の発生を最小限に抑えるよう

きくなって、球面収差の補正が困難になる。

の項の条件は、非球面レンズ系しをコンパクト 化するための条件で、その上限を越えると、レン ズ系しの全長Dが長くなると共にレンズの存効径 が大きくなって、レンズ系Lの大型化を招き、逆 に、条件のの下限を下回ると、レンズ系全長Dは 短くなり小型化が達成されるとしても非点収差の 補正が著しく困難になる。

さて、パーコード・リーダ光学系では、パーに 対して横方向、すなわちタンジェンシャル方向の 解像力を良好な値に保つことが重要であり、それ には、円錐定数を正の値に保って短軸について回 転対称の楕円面に形成する必要がある。

④項の条件は、これを確保してタンジェンシャ ル方向の非点収差を補正するためのもので、k。 が条件④を外れたとき、すなわちk。 ≦1の場合 には、タンジェンシャル方向の非点収差が正にな る傾向となって像の平面化を妨げる。

なお、パーコード・リーダ光学系として要求さ れる性能がそれほど厳しくないときには、第1レ

ンズL,の第1面1および第2レンズL。の第5 面5を球面に形成することが可能である。このよ うに 成した 合には、製造コストをその分だけ 低波させることができる。

以上述べたような条件の下に設定された 5 種類 の具体的な実施例を次に掲げるが、実施例1~実 Yg r, =5.0771 d, =3.0000 n, =1.7254 施例5の仕様は、第1表の通りである。

УН 1 20					
実施例	f	口径比	結像幅	カバーガラス厚	レンズの屈
`	(4)		(=)	(m)	折率
1	18.00	6.5	15.0	0.8	1.7254
2	18.00	6.7	15.0	0.8	1.4900
3	21.69	11.0	28.7	0.7	1.7254
4	21.15	10.3	28.7	0.7	1.4892
5	17.50	6.5	15.0	0.8	1.7254

なお、各実施例に用いている前出の記号以外の 記号は、d、=d。(各レンズL」,L。の輪上 レンズ厚)であり、r。は絞り3の曲率半径(こ の例の場合∞)である。

【実施例2】

f 18.00m 口径比 1:6.7 結像幅(センサー幅) 15.0mm f₁ 22.93m センサーカバーガラス厚さ 0.8m

センサーカバーガラスの屈折率 1.505

 $r_1 = 3.1974$ $d_1 = 3.0000$ $n_1 = 1.4900$

 $r_* = 3.0902$ $d_* = 1.2500$

で, =∞(絞り) $(d_1 = d_2)$

 $\tilde{d}_{\bullet} = d_{\bullet}$ (r -- r. $n_{\bullet} = n_{\bullet}$

7. r. =- r.

K, =0.1366

 $E_1 = -2.3607 \times 10^{-4}$ $F_1 = 3.3315 \times 10^{-4}$

 $G_1 = -5.6133 \times 10^{-6}$ $H_1 = -3.3887 \times 10^{-6}$

K. = 2.4166

E₂ =-3.3291×10⁻³ F₂ =-1.2824×10⁻³

 $G_{*} = 1.7505 \times 10^{-4}$ $H_{*} = -2.7484 \times 10^{-4}$

 $K_* = K_*$

 $E_* = -E_*$ $F_* = -F_*$ $G_* = -G_*$ $H_* = -H_*$

 $K_s = K_x$

【実施例1】

f 18.00m 口径比 1:6.5 結像幅(センサー幅) 15.0m f、26.23m センサーカバーガラス厚さ 0.8m センサーカバーガラスの屈折率 1.505

γ_t r. =5.2044 d. =0.6000

r, =∞ (較リ) (d, =d,

d. =d. Y. r. =-r:

Y . r . = - r .

 $K_1 = 0.4052$

 $E_1 = -2.5966 \times 10^{-6}$ $F_2 = 2.7546 \times 10^{-6}$

 $G_1 = -1.2619 \times 10^{-8}$ $H_1 = 4.2774 \times 10^{-7}$

 $K_* = 3.2397$

E. =-1.4917×10-4 F. =-5.7793×10-8

 $G_{z} = 1.6407 \times 10^{-6}$ $H_{z} = -9.1923 \times 10^{-6}$

 $K_{\bullet} = K_{\bullet}$

 $E_4 = -E_5$ $F_4 = -F_5$ $G_4 = -G_5$ $H_4 = -H_5$

 $K_s = K_1$

 $E_s = -E_s$ $F_s = -F_s$ $G_s = -G_s$ $H_s = -H_s$

 $E_s = -E_1$ $F_s = -F_1$ $G_s = -G_1$ $H_s = -H_1$

【実施例3】

f 21.69mm 口径比 1:11.0 結像幅(センサー幅) 28.7mm

f₂ 29.84ma センサーカパーガラス厚さ 0.7ma

センサーカバーガラスの屈折率 1.514

 $r_1 = 5.9845$ $d_1 = 3.2500$ $n_1 = 1.7254$

 $r_{*} = 6.3841$ $d_{2} = 2.5000$

r, =∞ (紋り) $d_s = d_s$

d. ≡d.

 $\sqrt{c} r_1 = -r_1$

 $K_1 = 0.5672$

 $E_1 = -9.2056 \times 10^{-5}$ $F_1 = -2.3176 \times 10^{-6}$

 $G_1 = -3.3119 \times 10^{-7}$ $H_1 = -1.4369 \times 10^{-9}$

 $K_{*} = 2.8733$

E, =-1.3242×10⁻⁴ F₂ =-6.8494×10⁻⁵

G: =1.7196×10-5 H: =2.6888×10-15

 $K_* = K_*$

 $E_4 = -E_2$ $F_4 = -F_2$ $G_4 = -G_2$ $H_4 = -H_2$

 $K_{\bullet} = K_{\bullet}$

 $E_s = -E_s \quad F_s = -F_s \quad G_s = -G_s \quad H_s = -H_s$

(実施例4)

f 21.15mm 口径比 1:10.3 結像幅(センサー幅) 28.7mm f, 28.58m センサーカバーガラス厚さ 0.7m センサーカパーガラスの屈折率 1.514

 $r_1 = 4.5094$ $d_1 = 3.7500$ $n_2 = 1.4892$

 $r_1 = 4.8377$ $d_1 = 1.4571$

r, =∞ (紋り)

(d, =d)

/r r. =-r.

d. =d1

 $n_{\bullet} = n_{\bullet}$

 \sqrt{l} $r_1 = -r_1$

 $K_1 = 0.2906$

 $E_1 = -1.5274 \times 10^{-6}$ $F_1 = 2.3856 \times 10^{-6}$

 $G_1 = -4.1937 \times 10^{-7}$ $H_1 = -5.7617 \times 10^{-8}$

 $K_* = 3.4085$

 $E_x = -9.1084 \times 10^{-4}$ $F_x = -3.5453 \times 10^{-4}$

G. =8.6884×10-17 H. =3.4131×10-28

 $K_{\bullet} = K_{\bullet}$

これらの実施例1~5は、以下の各実施例の収 差図およびMTF特性図に示す通り、いずれの収 差についても極めて良好に補正がなされ、優秀な 2 群 2 枚構成の非球面レンズ系となっている。

すなわち、実施例1については、説取り裾が -2.3 mの場合は、第2図(A)、(B) および (C) の球面収差図、非点収差図および歪曲収差 図、第3図 (A1) 、 (B1) および (C1) の 100%面角、70%面角および韓上の各光束に 対するタンジェンシャルのコマ収差國、第3図 (A2)、(B2) および(C2) の100%画 角、70%面角および輪上の各光束に対するサジ タルのコマ収差図、第4図のMTF特性図にそれ ぞれ示す通り、

また、競取り幅が43mmの場合は、第5回(A) 、(B)および(C)の球面収差図、非点収差図 および歪曲収差図、第6箇(Al)、(Bl)お よび (C1) の100%面角、70%面角および 軸上の各光束に対するタンジェンシャルのコマ収 差図、第6図 (A2)、(B2) および·(C2)

 $E_4 = -E_2$ $F_4 = -F_2$ $G_4 = -G_2$ $H_4 = -H_2$ K, = K,

 $E_1 = -E_1$ $F_2 = -F_1$ $G_3 = -G_2$ $H_4 = -H_1$

【実施例5】

f 17.50 口径比 1:6.5 結像幅(センサー幅) 15.0mm f, 28.80m センサーカバーガラス厚さ 0.8m センサーカバーガラスの屈折率 1.505

 $r_1 = 7.7090$ $d_1 = 2.8$ $n_1 = 1.7254$

 $r_1 = 10.3507$ $d_1 = 0.7$

r, =∞ (紋り) $(d_1 = d_1)$

d. = d, √(r. =- r.

 $\gamma_b \mathbf{r}_i = -\mathbf{r}_i$

 $K_* = 2.5552$

E. =6.7265×10" F. =-1.1463×10"

 $G_{x} = -2.6116 \times 10^{-6}$ $H_{x} = -1.0033 \times 10^{-7}$

 $K_{\bullet} = K_{\bullet}$

 $E_* = -E_*$ $F_4 = -F_*$ $G_4 = -G_*$ $H_4 = -H_4$

の100%面角、70%面角および輪上の各光束 に対するサジタルのコマ収差図、第7図のMTF 特性図にそれぞれ示す通り、それぞれ良好な補正 紡果が得られている。

また、実施例2については、競取り幅が23㎜ の場合は、第8関(A)、(B) および(C)の 球面収差図、非点収差図および歪曲収差図、第9 図 (A1), (B1) および (C1) の100% 画角、70%画角および輸上の各光束に対するタ ンジェンシャルのコマ収差四、第9回(A2)、 (B2) および (C2) の100% 画角、70% 面角および輸上の各光束に対するサジタルのコマ 収差図、第10回のMTF特性図にそれぞれ示す 潘り.

また、跳取り幅が43mの場合は、第11回 (A)、(B) および(C) の球面収差図、非点 収差図および歪曲収差図、第12図(A1)、 (B1) および (C1) の100%画角、70% 画角および軸上の各光束に対するタンジェンシャ ルのコマ収差図、第12図 (A2)、 (B2) お よび (C2) の100% 國角、70% 國角および 輸上の各光束に対するサジタルのコマ収差図、第 13回のMTF特性図にそれぞれ示す通り、それ ぞれ点好な補正結果が得られている。

また、実施例3については、読取り額が66mの場合は、第14回(A)、(B) および(C)の球面収差圏、非点収差図および歪曲収差図、第15回(A1)、(B1)および(C1)の100%面角、70%面角および輸上の各光束に対するタンジェンシャルのコマ収差図、第15回(A2)、(B2)および(C2)の100%回角、70%面角および輸上の各光束に対するサジタルのコマ収差図、第16回のMTF特性図にそれぞれ示す張り、

また、200 以 名 が 8 6 m の 場合は、第17回 (A)、(B) および(C) の 球面 収 差 図、非点 収 差 図 および (C) の 球面 収 差 図 (A1)、(B1) および (C1) の 100% 関 角、70% 画 角 および 軸上の 各 光 束 に 対する タンジェンシャルの コマ 収 差 図 、 第18図 (A2)、(B2) お

よび (C2) の100% 関角、70% 固角および 輸上の各光束に対するサジタルのコマ収差図、第 25回のMTP特性図にそれぞれ示す通り、それ ぞれ良好な補正結果が得られている。

また、実施例5については、読取り幅が23mの場合は、第26図(A)、(B)および(C)の球面収差図、非点収差図および歪曲収差図、第27図(A1)、(B1)および(C1)の100%画角、70%画角および軸上の各光束に対するタンジェンシャルのコマ収差図、第27図(A2)、(B2)および(C2)の100%画角、70%画角および軸上の各光束に対するサジタルのコマ収差図、第28図のMTF特性図にそれぞれ示す通りの良好な袖正結果が得られている。

なお、本発明は、上述した実施例に限定される ものではなく、その要旨を逸脱しない範囲内で種 々に変形実施することができる。

例えば、非球面レンズ系Lを構成する2つの単 レンズは、第29回に示す第1レンズL。' および第2レンズL。' のように、レンズの機能を実 よび (C2) の100% 面角、70% 面角および 輸上の各光束に対するサジタルのコマ収差図、第 19図のMTF 性図にそれぞれ示す通り、それ ぞれ良好な補正結果が得られている。

また、実施例4については、読取り幅が66mの場合は、第20図(A)、(B) および(C)の球面収差図、非点収差図および歪曲収差図、第21図(A1)、(B1)および(C1)の100%面角、70%面角および輸上の各光束に対するタンジェンシャルのコマ収差図、第21図(A2)、(B2)および(C2)の100%面角、70%面角および輸上の各光束に対するサジタルのコマ収差図、第22図のMTF特性図にそれぞれ示す過り、

また、競取り幅が86mの場合は、第23図 (A)、(B) および(C)の球面収差図、非点収差図および歪曲収差図、第24図(A1)、 (B1) および(C1)の100% 調角、70% 両角および輸上の各光束に対するタンジェンシャルのコマ収差図、第24図(A2)、(B2)お

質的に果たす部分(レンズの有効面または有効部)の外周側に、レンズを保持やに固定するためのフランジ部6、7を一体に形成したり、また、第1レンズ L。'の両方またはいずれか一方(第29回の場合、第1レンズ L。'のみ)に、レンズ固定用の凹陥溝8を形成するようにしてもよいし、さらには、レンズ 保持枠の機能部を、上配第1レンズ L。'、 第2レンズ L。' に一体成形で付加せしめ、レンズ枠を不要化するようにしてもよい。

また、第1レンズし、' (またはし、)、第2レンズし。' (またはし、)は、絞り3に対して対称に配置する必要はなく、要は、絞り3を固定すればよい。そして、この絞り3を固定するに際し、第1回のように第1レンズし、との間隔が離れている場合には、絞り3はスペーサを介して快み込む必要があるが、第29回に示す変形実施例のように、第1レンズ との後に示す変形を施例のように、第1レンズ との後に示す変形を施例のように、第1レンズ との後に示す変形を通過であるスペーサを用いるといるというには、上記のスペーサを用いるというに対して記載すれば、上記のスペーサを用いる

ことなく、紋り3を直接挟み込むことができる。 さらに、各レンズの構成材料としては、光学ガラスが耐熱性、耐吸温性、温度特性等の耐媒堆性 の面で優れているが、用途に応じて光学プラスチック材料やその他の光学材料を用いてもよい。

(発明の効果)

以上述べた通り本発明を用いるときは、球面収 差および輸外の収差が良好に補正され、且つ、バ ーコードの両端近傍に対する光量不足を最小限に 智めるべく100%の関口効率を有し、しかも、 低コストを実現する上の有利な1種類のレンズか ら成る2群2枚額成の非球面レンズ系を実現する ことが可能になる。

4. 関面の簡単な説明

第1 図は、本発明に係る2群2枚構成の非球面 レンズ系の光学系構成図である。

第2図〜第4図は、本発明の実施例1を使用して、読取り観23mmの対象物を所定のセンサー幅に結像させるときの各々の収差図およびMTF特性図を示す。

6 図(B 1)および(B 2)は、7 0 % 面角の光 東に対するタンジェンシャルおよびサジタルのコ マ収差図を、第 6 図(C 1)および(C 2)は、 輸上の光東に対するタンジェンシャルおよびサジ タルのコマ収差図をそれぞれ示し、第 7 図はMT F 特性図を示す。

第8図〜第10図は、本発明の実施例2を使用 して、読取り幅23㎜の対象物を所定のセンサー 幅に結像させたときの各々の収差図およびMTF 特性図を示す。

この場合、第8回(A)は球面収差図を、第8 関(B)は非点収差図を、第8関(C)は歪曲収 差図をそれぞれ示し、また、第9図(A1)および(A2)は、100%両角の光束に対するタンジェンシャルおよびサジタルのコマ収差図を、第 9関(B1)および(B2)は、70%両角光束 に対するタンジェンシャルおよびサジタルのコマ 収差図を、第9関(C1)および(C2)は、軸 上の光束に対するタンジェンシャルおよびサジタルのコマ収差図をそれぞれ示し、第10回はMT この場合、第2図(A)は球面収差図、第2図(B)は非点収差図、第2図(C)は歪曲収差図をそれぞれ示し、また、第3図(A1)および(A2)は、100%関角の光束に対するタンジェンシャルおよびサジタルのコマ収差図を、第3図(B1)および(B2)は、70%関角の光束に対するタンジェンシャルおよびサジタルのコマ収差図を、第3図(C1)および(C2)は、執上の光束に対するタンジェンシャルおよびサジタルのコマ収差図をそれぞれ示し、第4図はMTF特性図を示す。

第5國〜第7國は、本発明の実施例1を使用して、競取り編43mの対象物を所定のセンサー幅に結像させたときの各々の収差図およびMTF特性図を示す。

この場合、第5図(A)は球面収差図を、第5図(B)は非点収差図を、第5図(C)は歪曲収差図をそれぞれ示し、また、第6図(A1)および(A2)は、100%図角の光束に対するタンジェンシャルおよびサジタルのコマ収差図を、第

F特性因を示す。

第11個〜第13回は、本発明の実施例2を使用して、競取り額43mmの対象物を所定のセンサー額に結像させたときの各々の収差図およびMTF 約件例を示す。

この場合、第11回(A)は球面収差図を、第 11回(B)は非点収差図を、第11回(C)は 歪曲収差図をそれぞれ示し、また、第12回(A 1)および(A 2)は、100%両角の光束に対 するタンジェンシャルおよびサジタルのコマ収差 図を、第12(B 1)および(B 2)は、70% 個角の光束に対するタンジェンシャルおよびサジ タルのコマ収差図を、第12回(C 1)および (C 2)は、輔上の光束に対するタンジェンシャルおよびサジタルのコマ収差図を、それぞれ示し、 第13回はMTF特性図を示す。

第14四~第16回は、本発明の実施例3を使用して、競取り幅66mの対象物を所定のセンサー幅に結像させたときの各々の収益値およびMTF特性間を示す。

特開平3-116109 (9)

この 合、第14図(A)は 面収差図を、第14図(B)は非点収差図を、第14図(C)は 強曲収差図をそれだれ示し、また、第15図(A1)および(A2)は、100%画角の光束に対するタンジェンシャルおよびサジタルのコマ収差図を、第15図(B1)および(B2)は、70%面角の光束に対するタンジェンシャルおよびサジタルのコマ収差図をそれぞれ示し、第16回はMTP特性図を示す。

第17図~第19図は、本発明の実施例3を使用して、読取り幅86 mmの対象物を所定のセンサー幅に結像させたときの各々の収差図およびMTF特性図を示す。

この場合、第17図(A) は球面収差図を、第17図(B) は非点収差図を、第17図(C) は 歪曲収差図をそれぞれ示し、また、第18図(A1) および(A2) は、100% 調角の光束に対するタンジェンシャルおよびサジタルのコマ収差

第22回はMTF特性図を示す。

第23回~第25回は、本発明の実施例4を使用して、読取り幅86 mの対象物を所定のセンサー幅に結像させたときの各々の収差図およびMTF特性図を示す。

この場合、第23回(A)は球面収差回を、第23回(B)は非点収差回を、第23回(C)は 歪曲収差回をそれぞれ示し、また、第24回(A 1)および(A2)は、100%回角の光束に対 するタンジェンシャルおよびサジタルのコマ収差 図を、第24回(B1)および(B2)は、70 %調角の光束に対するタンジェンシャルおよびサ ジタルのコマ収差回を、第24回(C1)および (C2)は輸上の光束に対するタンジェンシャル およびサジタルのコマ収差回をそれぞれ示し、第 25回はMTF特性回を示す。

第26図~第28図は、本発明の実施例5を使用して、読取り幅23mの対象物を所定のセンサー額に結像させたときの各々の収差図および以下 P特性図を示す。 図を、第18図 (B1) および (B2) は、70% 国角の光東に対するタンジェンシャルおよびサジタルのコマ収差図を、第18図 (C1) および (C2) は、 上の光東に対するタンジェンシャルおよびサジタルのコマ収差図をそれぞれ示し、第19回はMTF特性図を示す。

第20図~第22図は、本発明の実施例4を使用して、読取り幅66mmの対象物を所定のセンサー幅に結像させたときの各々の収差図およびMTF特性図を示す。

この場合、第20図(A)は球面収差図を、第20図(C)は20図(B)は非点収差図を、第20図(C)は30回収差図をそれぞれ示し、また、第21図(A1)および(A2)は、100%面角の光束に対するタンジェンシャルおよびサジタルのコマ収差図を、第21図(C1)および(C2)は、軸上の光束に対するタンジェンシャルおよびサジタルのコマ収差図をそれぞれ示し、

L … … 非球面レンズ系、

L、……第1レンズ、

L,……第2レンズ、

1 … … 第 1 面、

2 … … 第 2 面、

3 ……絞り、

4 ……第4面、

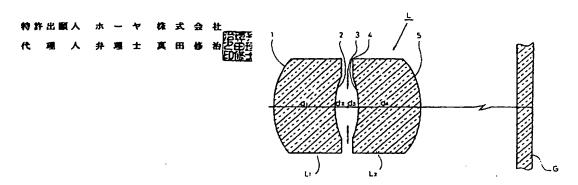
5 … … 第 5 面.

G……カバーガラス、

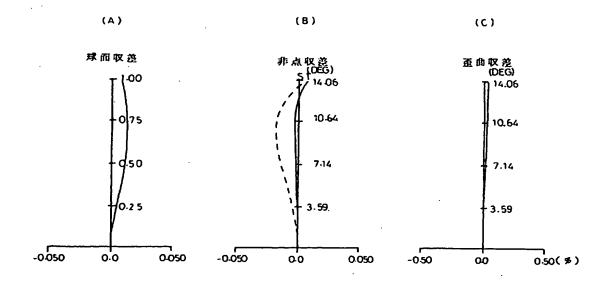
S……サジタル、

T……タンジェンシャル、

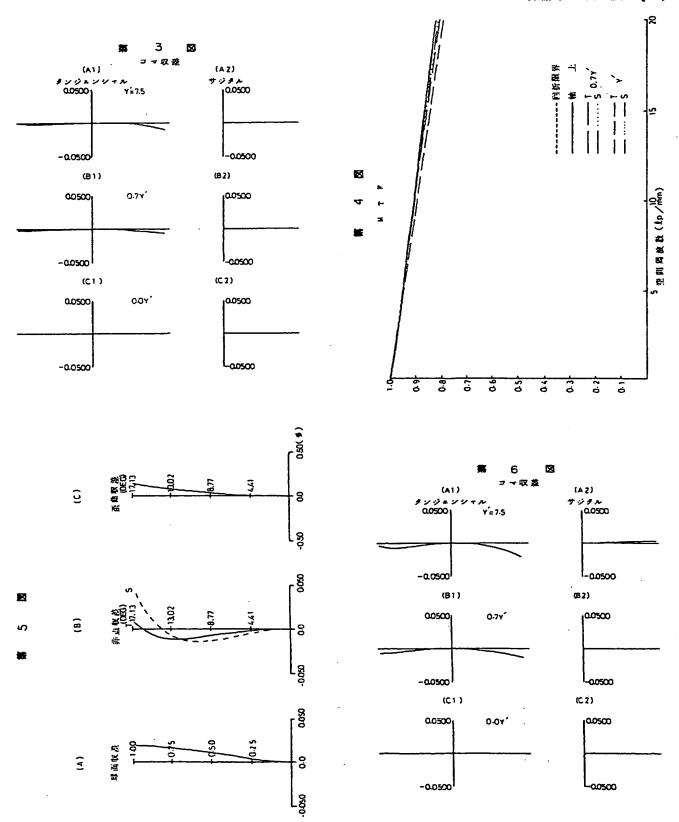
T′……最大像高。

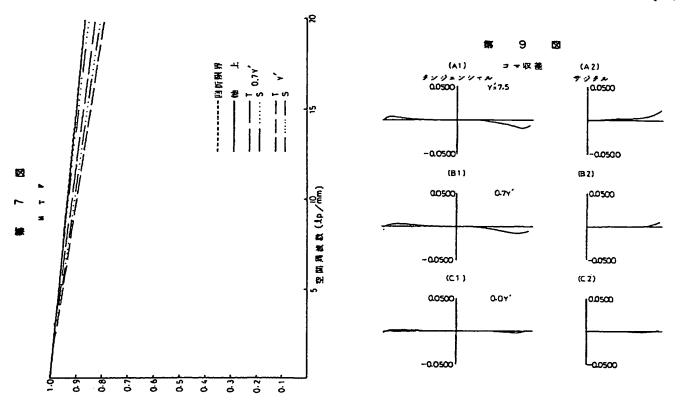


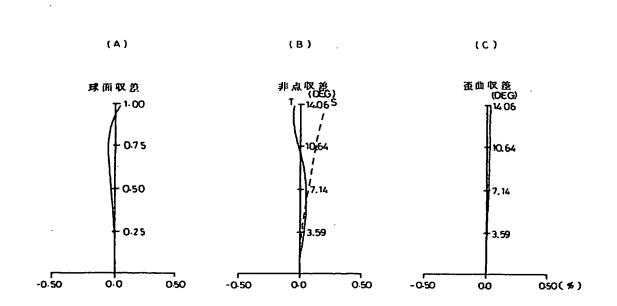
第 2 図



特開平3-116109 (11)



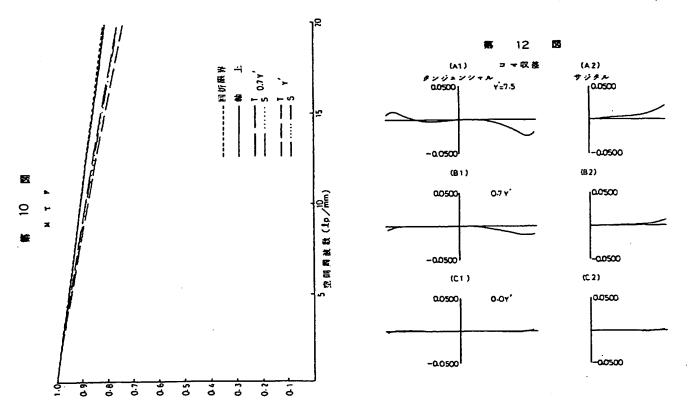


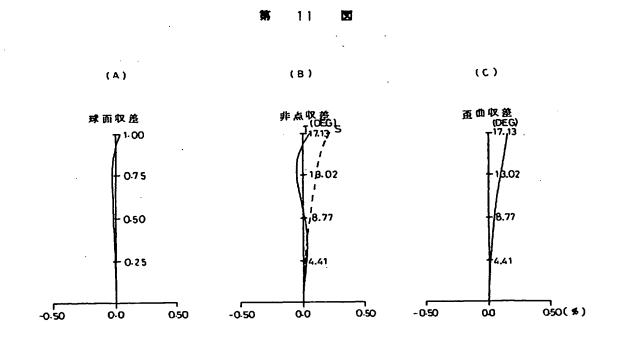


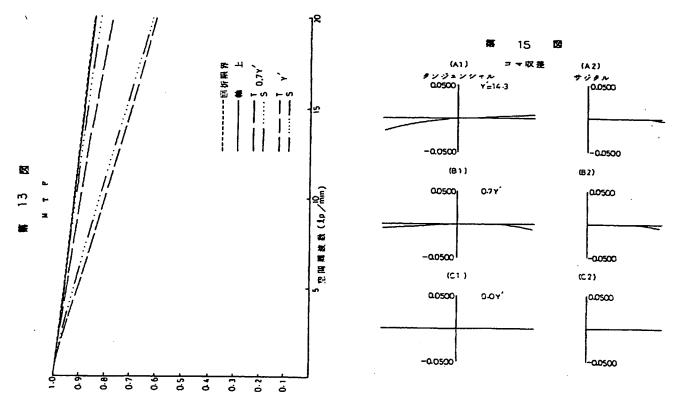
8

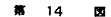
区

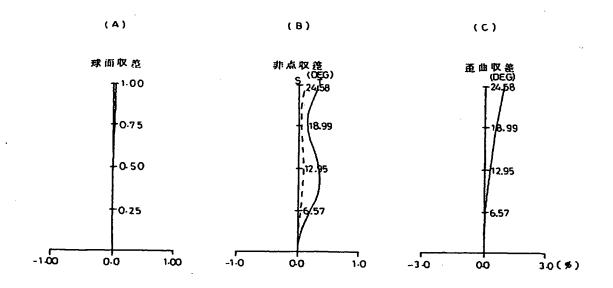
特開平3-116109 (13)

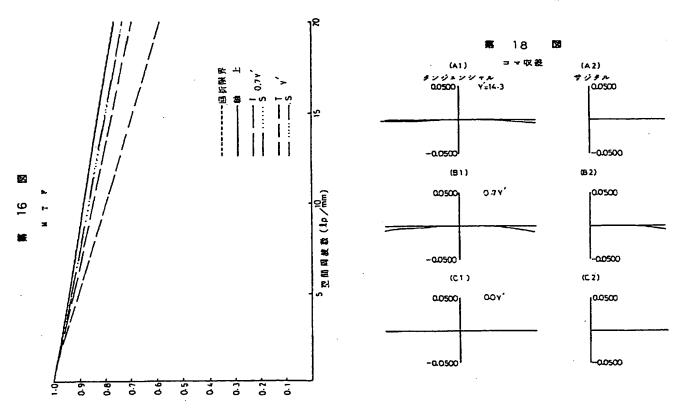




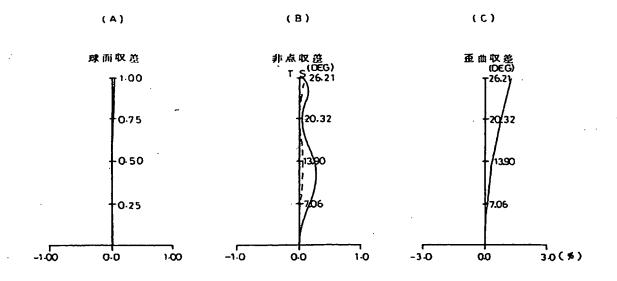




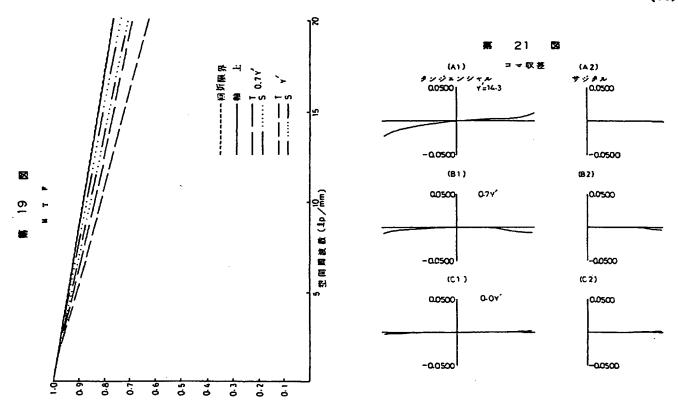




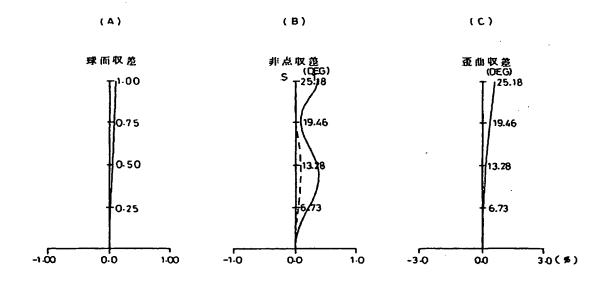


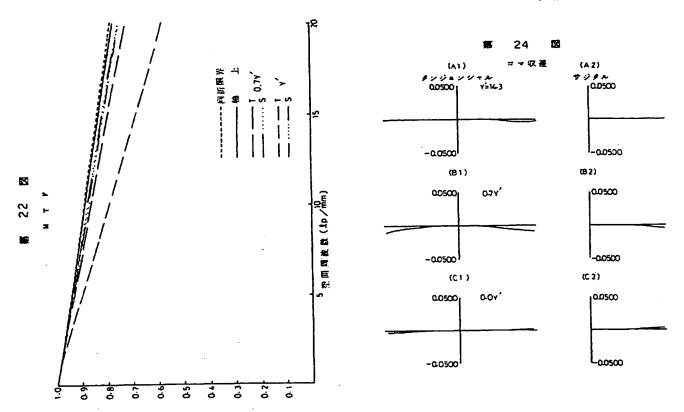


特閒平3-116109 (16)

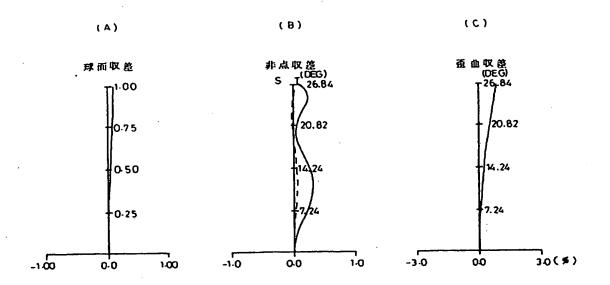


第 20 図

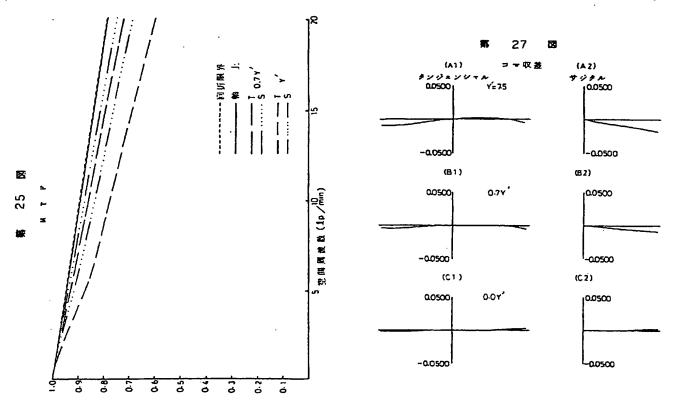




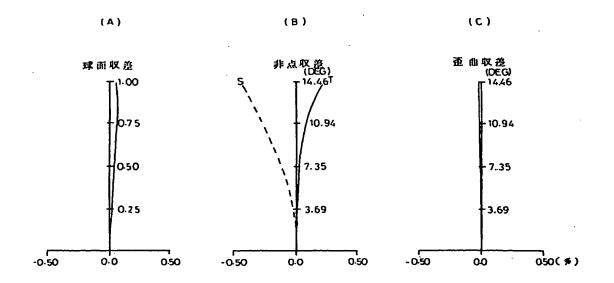
第 23 図

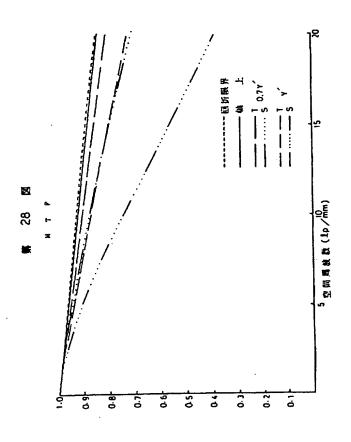


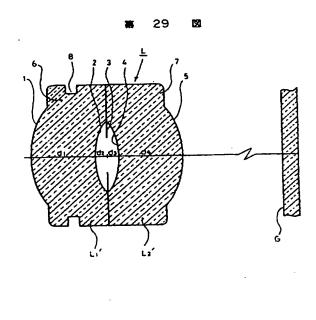
特開平3-116109 (18)



第 26 🕱







手続補正書

平成 1年10月24日

特許庁長官 吉田文 敬 殿

- 事件の表示
 平成1年特許顧第254806号
- 2. 発明の名称 2群2枚構成の非球面レンズ系
- 3. 補正をする者

事件との関係 特許出願人

住 所 東京都新宿区中落合2丁目7番5号

名称 ホーヤ 株式会社

代表者 鈴木哲夫

- 4.代 理 人
 - 住 所 東京都港区赤坂6丁目4番17号 赤坂コーポ306号

〒107 電話 (03) 586-6969

氏名 (8263) 升通士 真田 修治

- 5. 補正命令の日付 自発補正
- 6. 補正により増加する詰求項の数 なし
- 7. 植正の対象

「明細書の図面の簡単な説明の個」特許庁

8. 補正の内容

(1) 明細書の第35頁第3行目に「T'…… 最大像高。」とある記載を、「Y'…… 最大像高。」とある記載を、「Y'…… 最大像高。」と補正する。

手続補正書 (大式)

平成 2年 2月 8日

特許庁長官 吉 田 文 敬 殿

- 1. 事件の表示 平成1年特許關第254806号
- 2. 発明の名称 2群2枚構成の非球面レンズ系
- 3. 補正をする者 事件との関係 特許出願人 住 所 東京都新宿区中務合2丁目7番5号 名 称 ホーヤ 株式会社 代表者 鈴木哲夫
- 4.代 理 人
 - 住 所 東京都港区赤坂6丁目4番17号 赤坂コーポ306号

〒107 電話(03)586-6969 2020年日 氏名 (8263) 弁理士 真田 修治

- 5. 補正命令の日付 自発補正
- 6. 補正により増加する請求項の数 なし
- 7. 補正の対象



- 8. 補正の内容
- (1) 明細書第34頁第11行目と第12行目と の間に、次の文章を挿入する。

「第29回は、第1回に示した実施例の変形実 施例に係る2群2枚構成の非球面レンズ系の光学 特性図である。」と補正する。